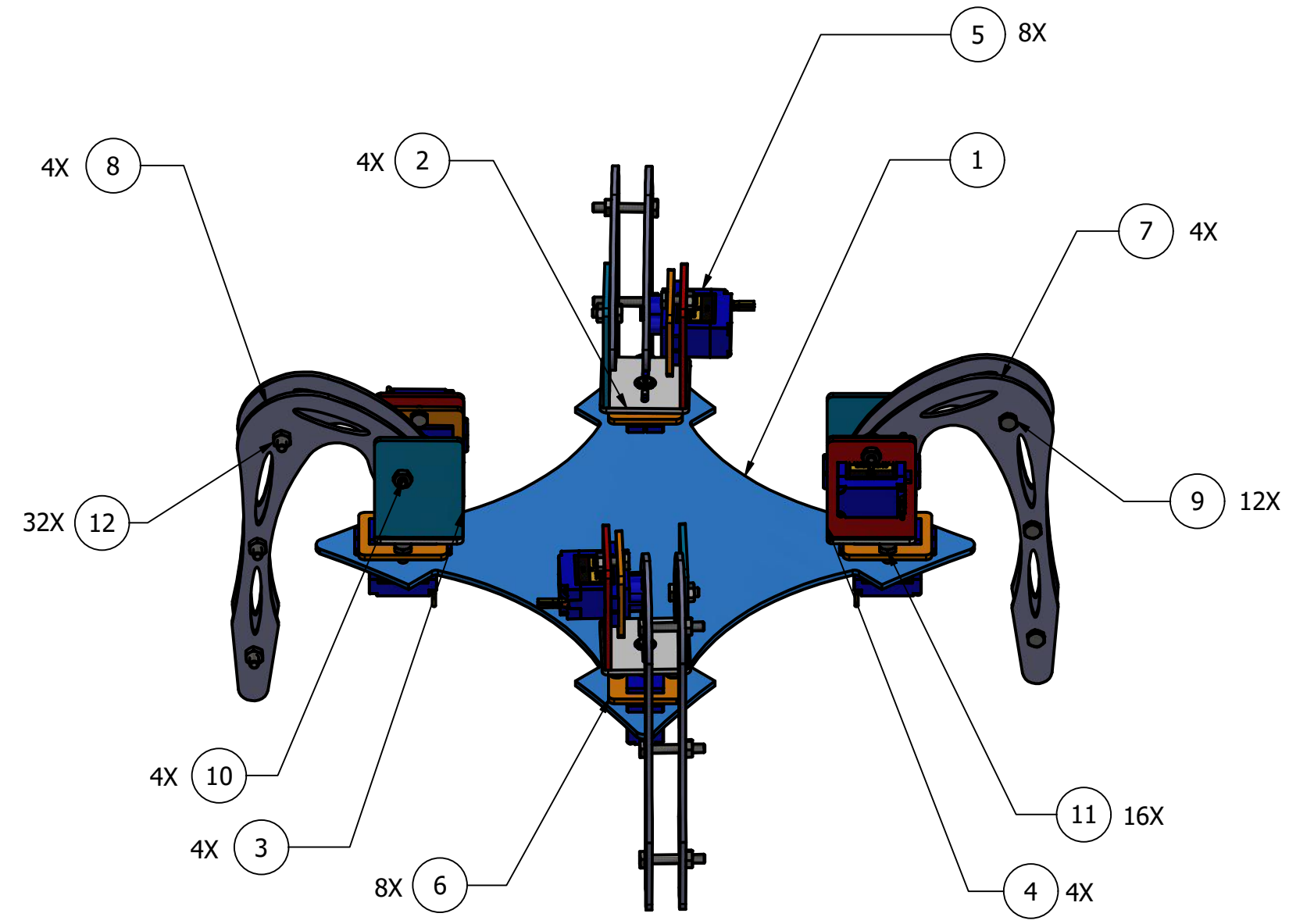


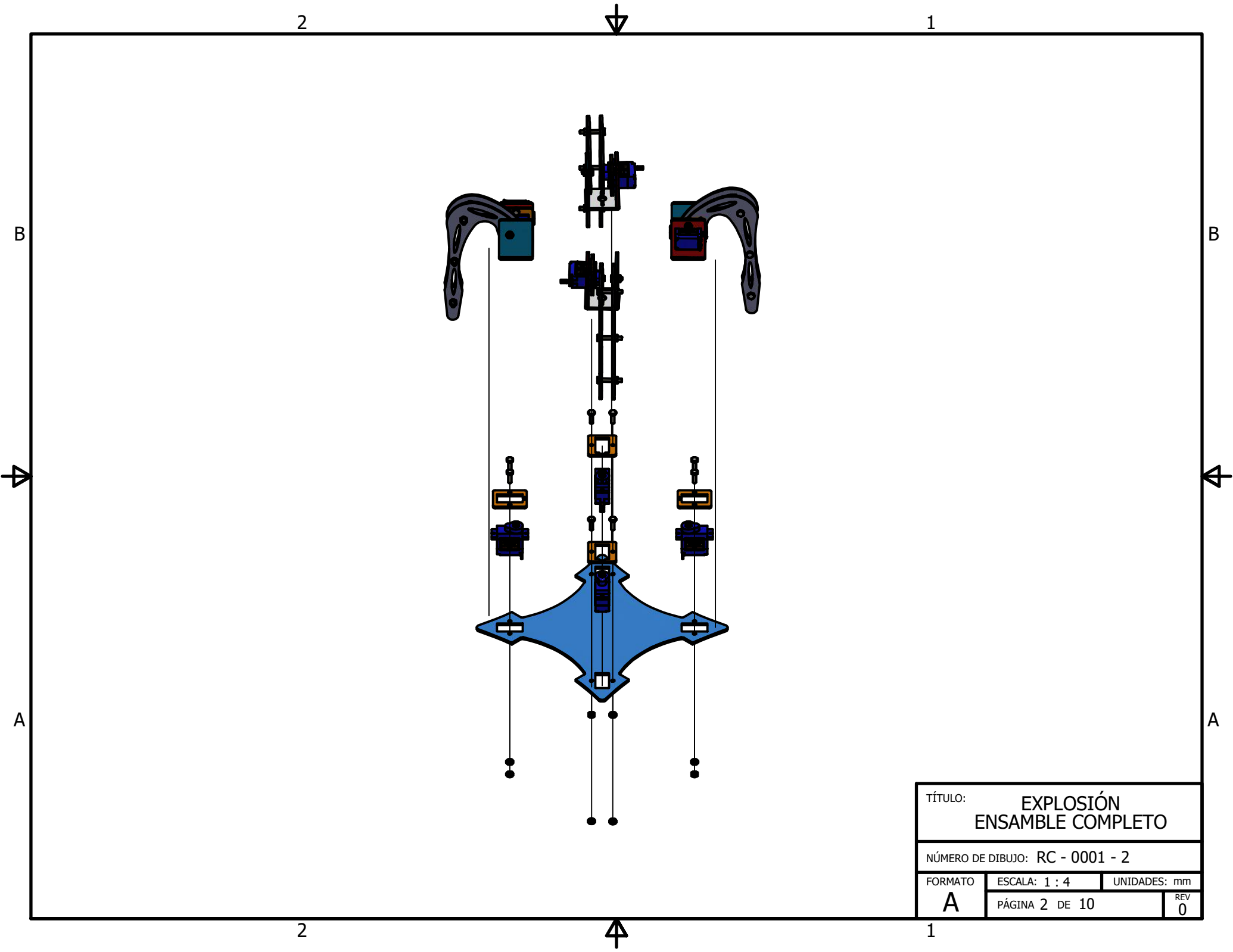


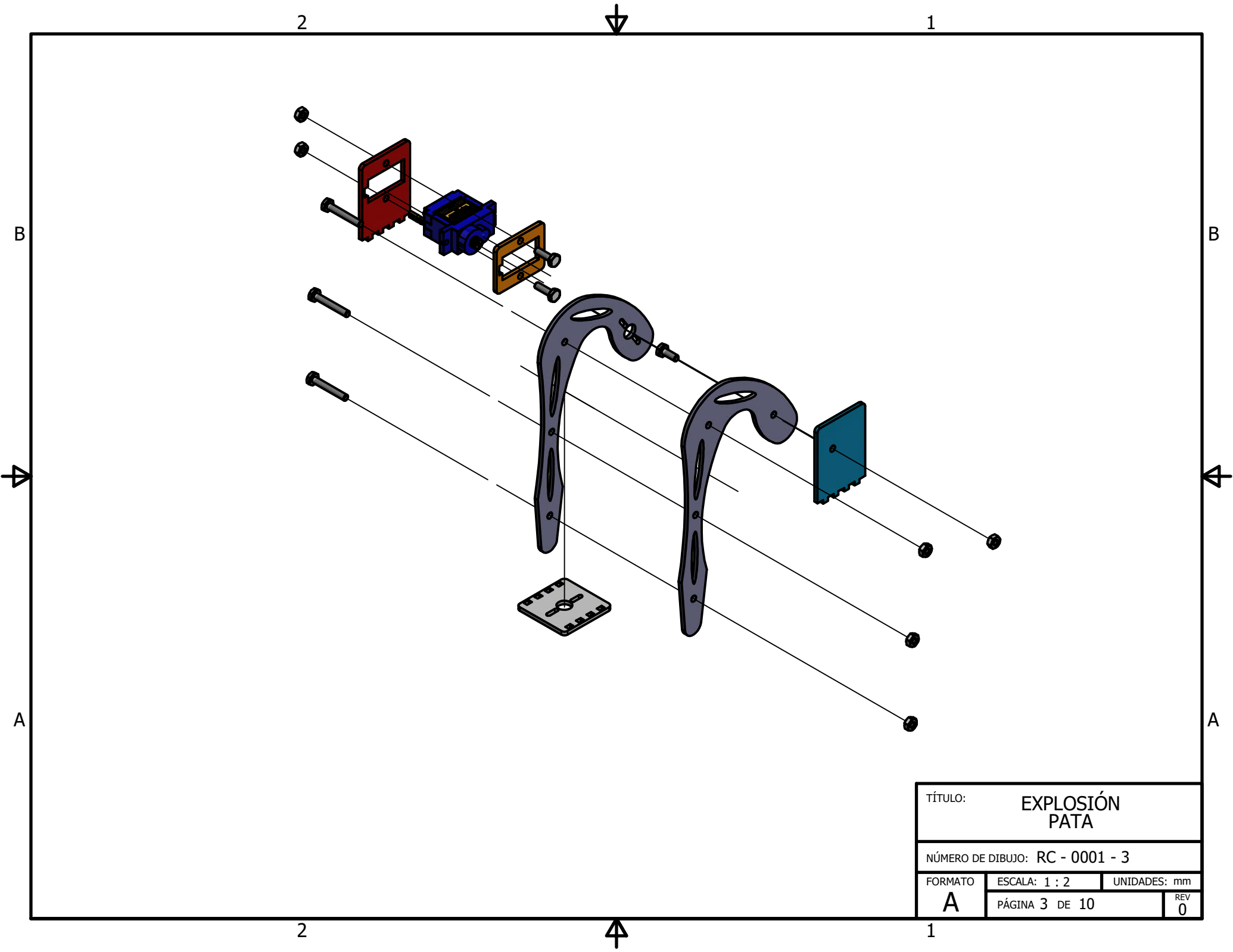
LISTA DE PARTES				
ITEM	CANT.	NÚMERO DE PARTE	DESCRIPCIÓN	MATERIAL
1	1	BASE ROBOT		ACRÍLICO
2	4	BASE PATA GIRO EN Z		ACRÍLICO
3	4	LATERAL 1 BASE PATA GIRO EN Z		ACRÍLICO
4	4	LATERAL 2 BASE PATA GIRO EN Z		ACRÍLICO
5	8	SERVO MOTOR SG90		
6	8	ACOPLE SERVO		ACRÍLICO
7	4	PATA (ACOPLADA A SERVO MOTOR)		ACRÍLICO
8	4	PATA (COMPLEMENTARIA)		ACRÍLICO
9	12	AS 1110 - M3 x 20	TORNILLO MÉTRICO DE CABEZA HEXAGONAL	PLÁSTICO
10	4	AS 1110 - M3 x 8	TORNILLO MÉTRICO DE CABEZA HEXAGONAL	PLÁSTICO
11	16	AS 1110 - M3 x 10	TORNILLO MÉTRICO DE CABEZA HEXAGONAL	PLÁSTICO
12	32	AS 1112 - M3	TUERCA MÉTRICA HEXAGONAL	PLÁSTICO



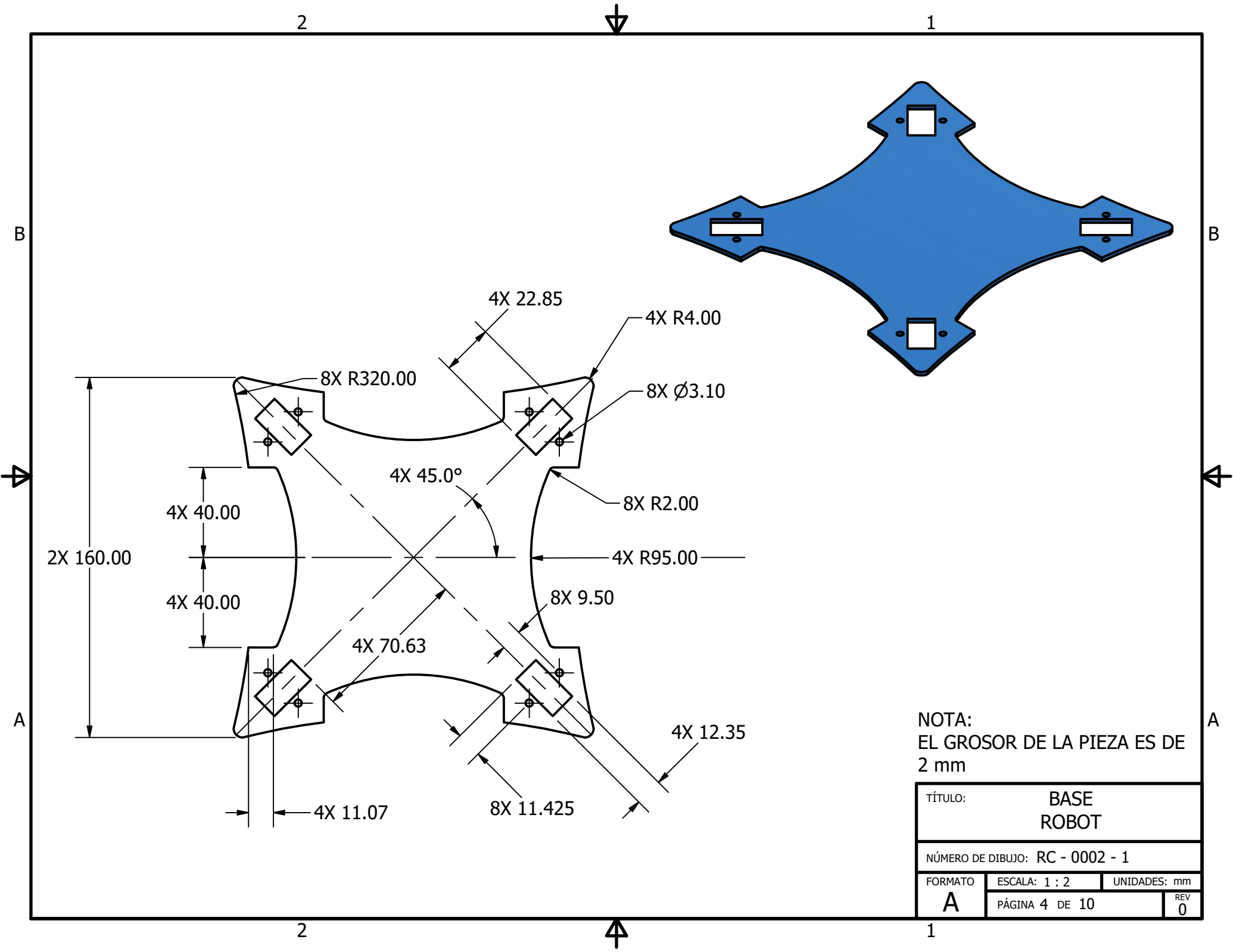
<p>TODAS LAS MEDIDAS EN MILÍMETROS SALVO SE INDIQUE LO CONTRARIO. INTERPRETAR SEGÚN ASME Y14.5 - 2009.</p> <p><b>TOLERANCIAS GENERALES</b></p> <p>LINEAL  .X ± 0.1  .XX ± 0.01  .XXX ± 0.001</p> <p>ANGULAR ± 1</p> <p>FRACCIONES ± 1/10</p> <p>RUGOSIDAD SUPERFICIAL ✓</p>	ESTUDIANTE 1 <b>CAMILO PERAFÁN M.</b>	 UNIVERSIDAD DEL VALLE DE GUATEMALA 18 avenida, 11-95 zona 15, Vista Hermosa III Guatemala, Guatemala 01015 PBX: (502) 2634-0336 / 40 info@uvg.edu.gt	
	ESTUDIANTE 2 <b>DAVID VELA A.</b>		TÍTULO: <b>PROYECTO 1  ROBOT CUADRÚPEDO</b>
	ESTUDIANTE 3 <b>NO APLICA</b>		NÚMERO DE DIBUJO: <b>RC - 0001 - 1</b>
MATERIAL VER LP TRATAMIENTO VER LP MASA: N/A	APROBADO POR <b>MIGUEL ZEA</b>	FECHA <b>10/02/2021</b>	
 TERCER ÁNGULO DE PROYECCIÓN	NOMBRE / NÚMERO DE PROYECTO <b>ROBÓTICA 1</b>	TODÁ INFORMACIÓN CONTENIDA EN ESTE DOCUMENTO ES PROPIEDAD DE LA UNIVERSIDAD DEL VALLE DE GUATEMALA. SU REPRODUCCIÓN TOTAL O PARCIAL QUEDA PROHIBIDA SALVO PREVIA AUTORIZACIÓN DE LA INSTITUCIÓN.	
	FORMATO <b>B</b>	ESCALA: <b>1 : 2</b>	UNIDADES: mm PÁGINA 1 DE 10 REV <b>0</b>



TÍTULO: <b>EXPLOSIÓN ENSAMBLE COMPLETO</b>		
NÚMERO DE DIBUJO: RC - 0001 - 2		
FORMATO	ESCALA: 1 : 4	UNIDADES: mm
<b>A</b>	PÁGINA 2 DE 10	REV 0

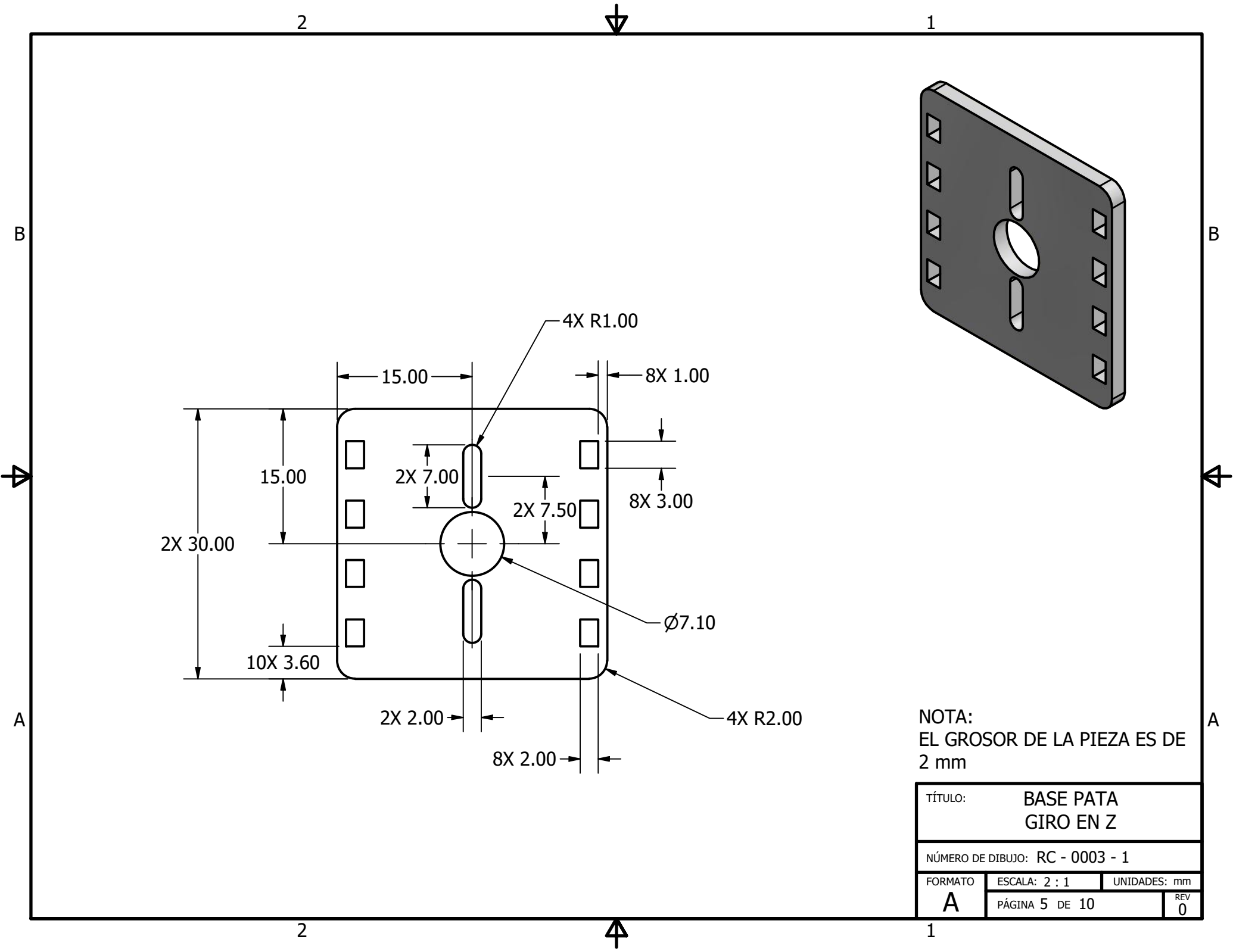


TÍTULO:				EXPLOSIÓN PATA	
NÚMERO DE DIBUJO: RC - 0001 - 3					
FORMATO	ESCALA: 1 : 2	UNIDADES: mm			
A	PÁGINA 3 DE 10			REV	0

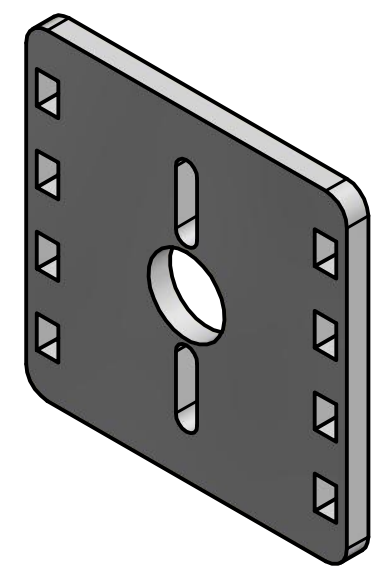


NOTA:  
EL GROSOR DE LA PIEZA ES DE  
2 mm

TÍTULO:		BASE ROBOT	
NÚMERO DE DIBUJO: RC - 0002 - 1			
FORMATO	ESCALA: 1 : 2	UNIDADES: mm	
A	PÁGINA 4 DE 10		REV 0

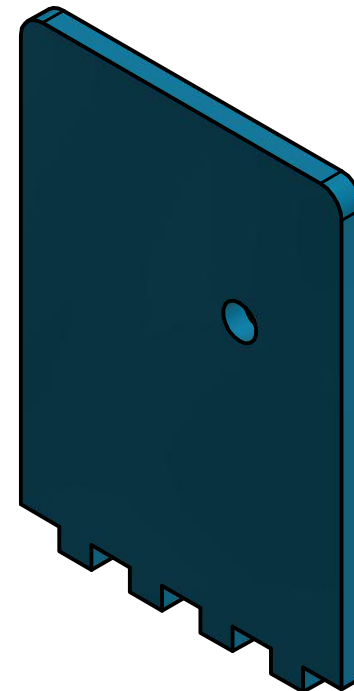
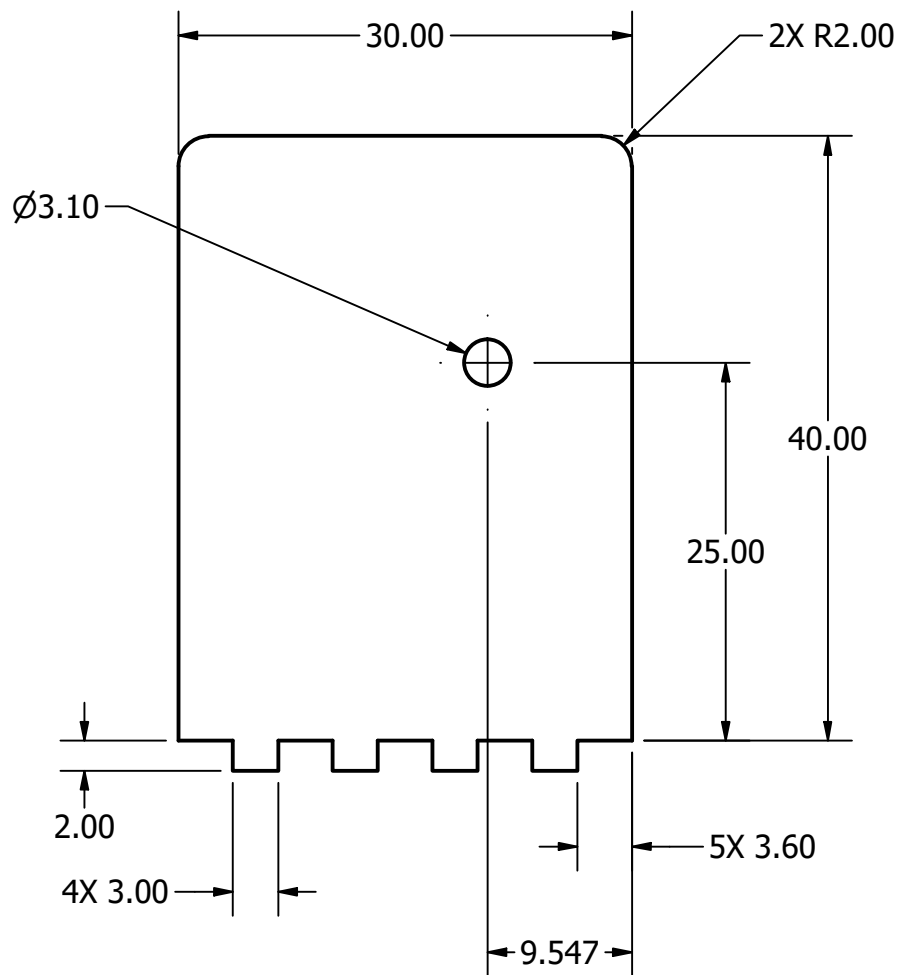


2X 30.00  
 15.00  
 15.00  
 10X 3.60  
 2X 7.00  
 2X 7.50  
 2X 2.00  
 8X 2.00  
 4X R1.00  
 8X 1.00  
 8X 3.00  
 Ø7.10  
 4X R2.00



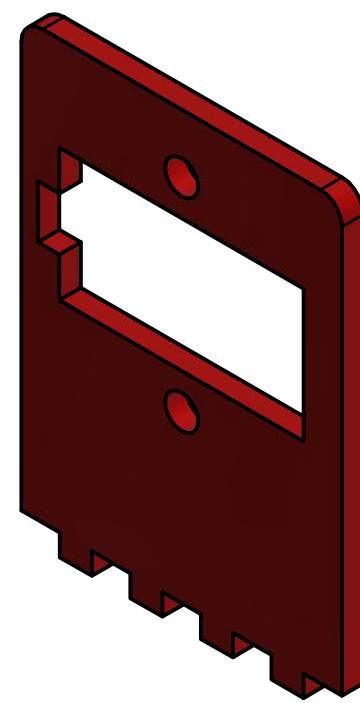
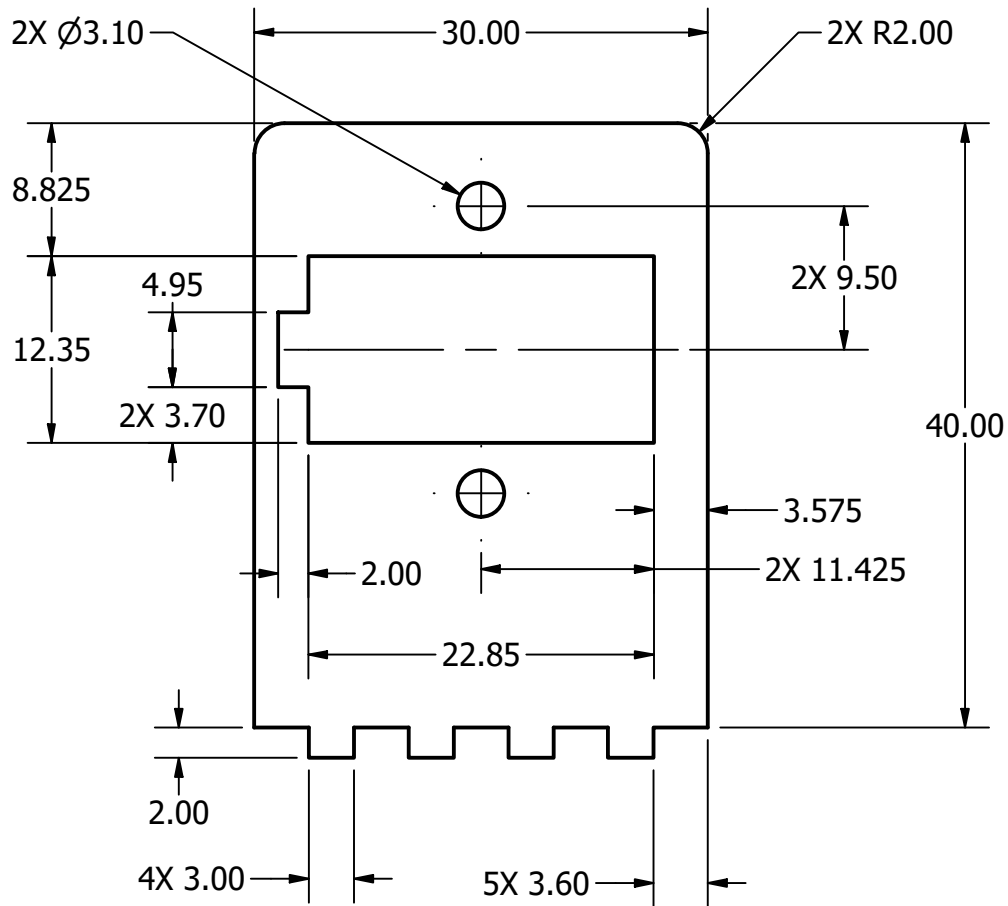
NOTA:  
 EL GROSOR DE LA PIEZA ES DE  
 2 mm

TÍTULO:		BASE PATA GIRO EN Z	
NÚMERO DE DIBUJO: RC - 0003 - 1			
FORMATO	ESCALA: 2 : 1	UNIDADES: mm	
<b>A</b>	PÁGINA 5 DE 10		REV 0



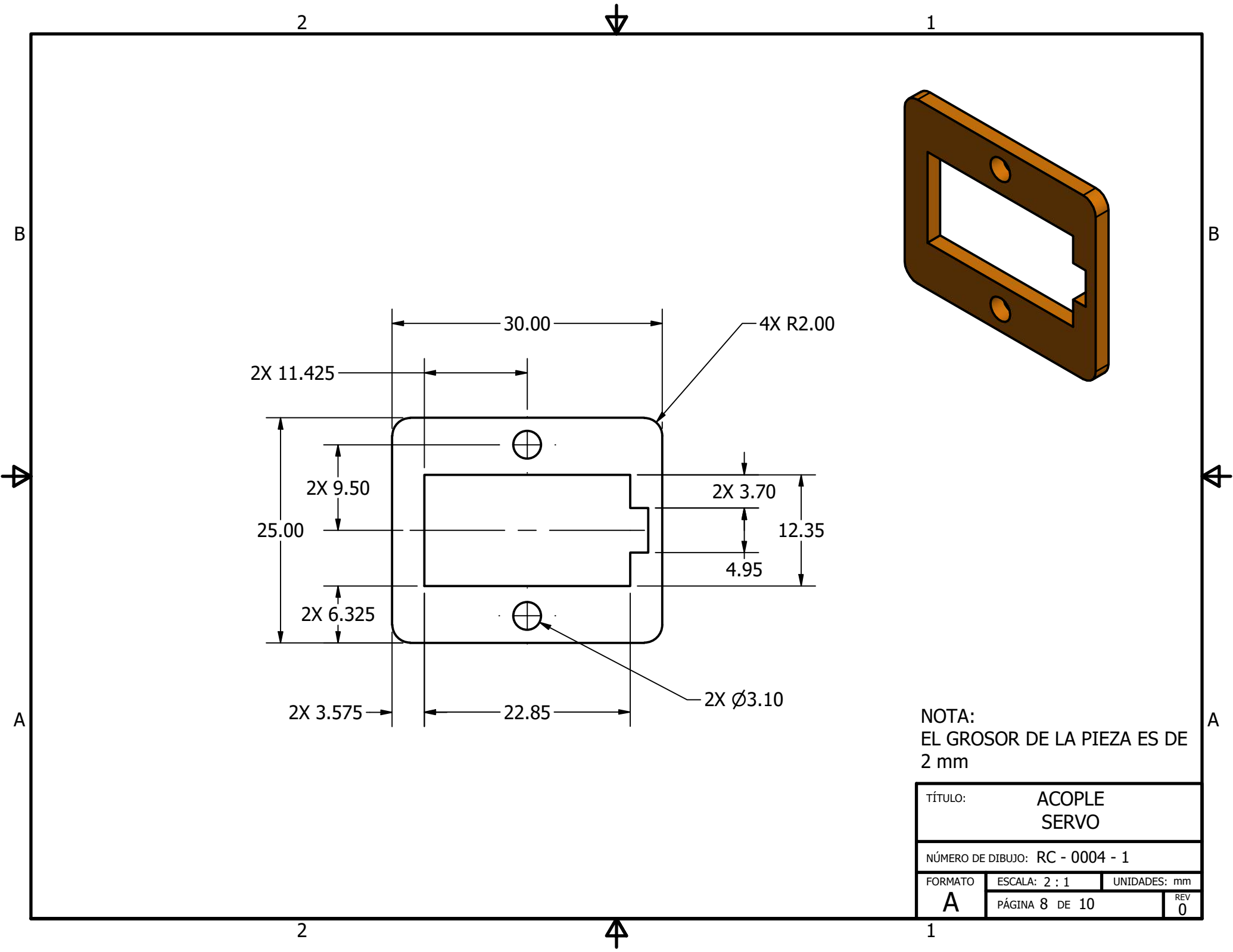
NOTA:  
EL GROSOR DE LA PIEZA ES DE  
2 mm

TÍTULO: LATERAL 1 BASE PATA GIRO EN Z		
NÚMERO DE DIBUJO: RC - 0003 - 2		
FORMATO	ESCALA: 2 : 1	UNIDADES: mm
<b>A</b>	PÁGINA 6 DE 10	REV 0



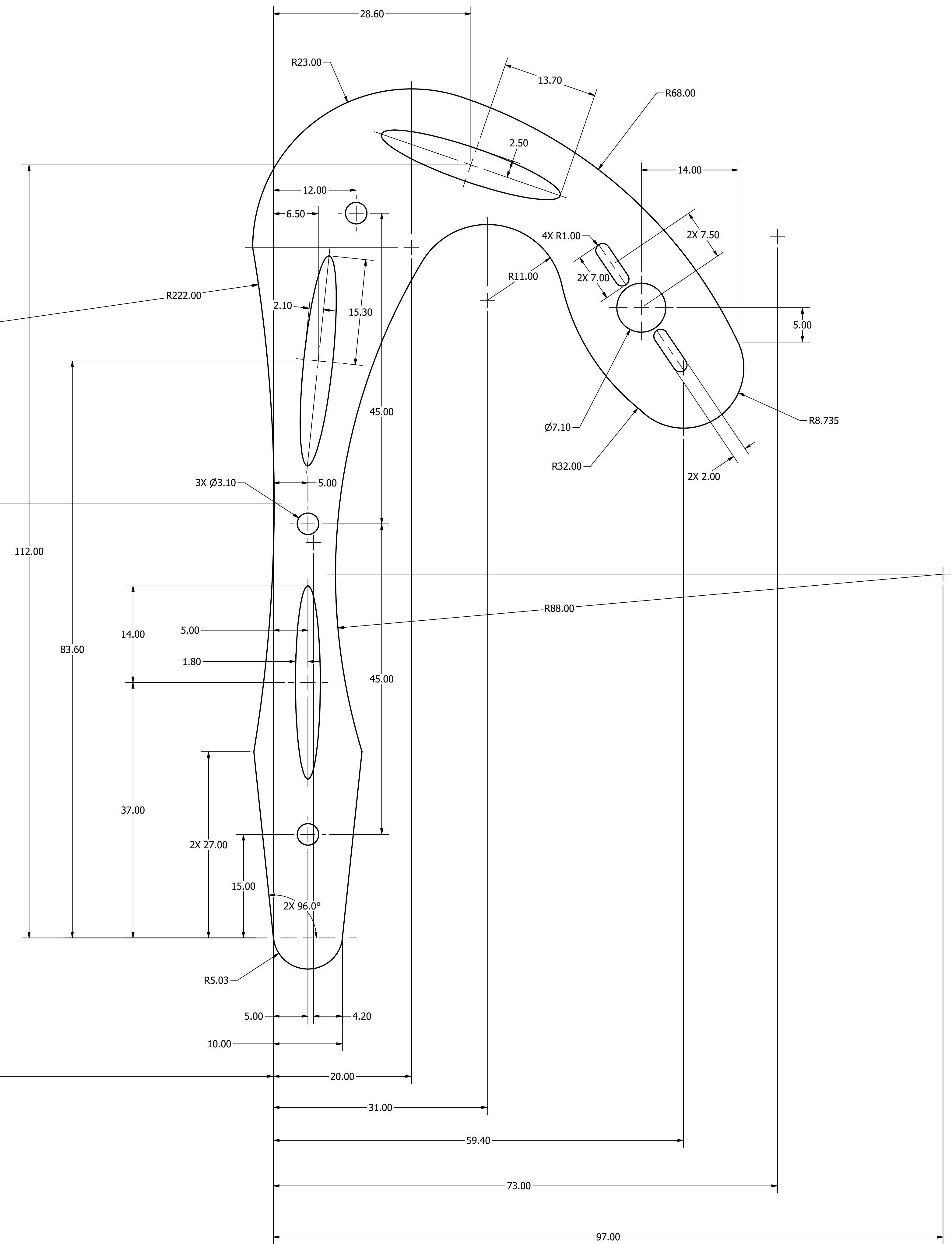
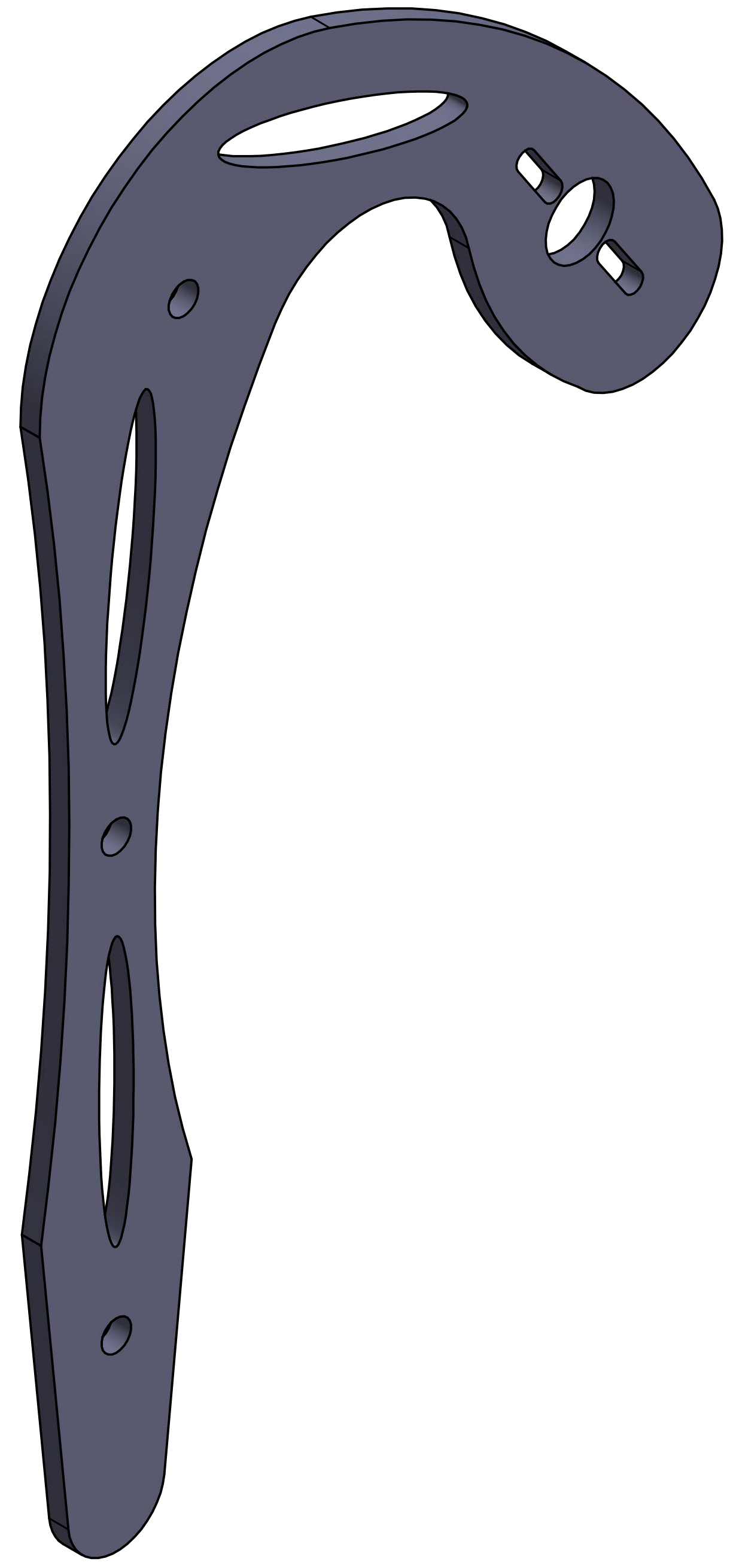
NOTA:  
EL GROSOR DE LA PIEZA ES DE  
2 mm

TÍTULO: LATERAL 2 BASE PATA GIRO EN Z		
NÚMERO DE DIBUJO: RC - 0003 - 3		
FORMATO	ESCALA: 2 : 1	UNIDADES: mm
<b>A</b>	PÁGINA 7 DE 10	REV 0



TÍTULO:			ACOPLE SERVO		
NÚMERO DE DIBUJO: RC - 0004 - 1					
FORMATO	ESCALA: 2 : 1	UNIDADES: mm			
<b>A</b>	PÁGINA 8 DE 10			REV	0





NOTA:  
EL GROSOR DE LA PIEZA ES DE 2 mm

TÍTULO:	PATA (ACOPLADA A SERVO MOTOR)		
NÚMERO DE DISEÑO:	RC - 0005 - 1		
ESCALA:	3:1	UNIDADES:	mm
FOLIO:	E	PÁGINA:	9 DE 10

